

【연구경력 모집분야】

| 모집분야 | 연구분야 | 세부 연구분야 | 자격요건 | | | 근무지 |
|---------|----------|--|-------|-----------------------|---------------------|--------|
| | | | 학력 | 전공 | 기타 요건 | |
| 기구연구 | 산업용로봇 | - 차세대 소형 다관절 로봇 기구부 경량화 설계 기술 - 서비스 / 모바일 / 협동로봇 기구 메커니즘 설계 기술 | 석사 이상 | 기계공학 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 분당 |
| | 클린용로봇 | - LCD / 진공 / 반도체 로봇 기구부 경량화 설계 기술 | 석사 이상 | 기계공학 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 분당 |
| | 신뢰성 평가 | - 기구부 및 요소품 가속내구시험기법 개발 - 신뢰성 기반 내구수명평가기술 개발 | 석사 이상 | 기계공학 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 분당 |
| 제어플랫폼연구 | 하드웨어 플랫폼 | - 전자 제어회로, 펌웨어 설계 및 PCB Artwork 검토 - FPGA(VHDL : Zynq), CPLD 로직설계와 프로그래밍 | 석사 이상 | 전기전자, 제어, 소프트웨어 전공 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 용인(마북) |
| | 진단 알고리즘 | - 대용량 / 실시간 데이터 처리 및 분석 (Text 분석) - Machine learning 기반 문제 해결 (딥러닝(텐서플로우) CNN, RNN) | 석사 이상 | 소프트웨어, 산공, 기계 전공 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 용인(마북) |
| | 모터 제어 | - 서보 제어 기술 (전류, DQ, 위상각 보상, 벡터, 약계자 제어) - 모델 기반 제어, 외란 관측기 - 모터성능 평가, 제어기 튜닝 및 성능평가 - MBD 서보 제어기 설계 | 석사 이상 | 전기/기계 | 해당분야 3년 이상 | 용인(마북) |
| 응용제어연구 | 소프트웨어 | - 로봇 언어 개발(Script 방식, ICON 방식) - 모듈간 인터페이스, 소프트웨어 아키텍처개발 - GUI, 보안, 3D 그래픽 모델링 | 석사 이상 | 소프트웨어/ 전기/전자 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 용인(마북) |
| | 머신비전 | - 2D, 3D-스테레오 비전 응용기술 - 구조광 비전 응용 기술 (3D 복원/매칭 기술) - 딥 러닝 활용 비전 기술 | 석사 이상 | 전기/전자/기계 | 해당분야 3년 이상 경력 우대 | 용인(마북) |